

# Линейные модули Серия KS

## 4.1 Особенности

- Конкурентная цена
- Использование в "чистых помещениях"
- Покрытие из нержавеющей стали
- Установлен двигатель АС (опционально)
- Высокая повторяемость  $\pm 0.02$  мм
- Защита от пыли
- Различные ходы перемещения

## 4.2 Применение

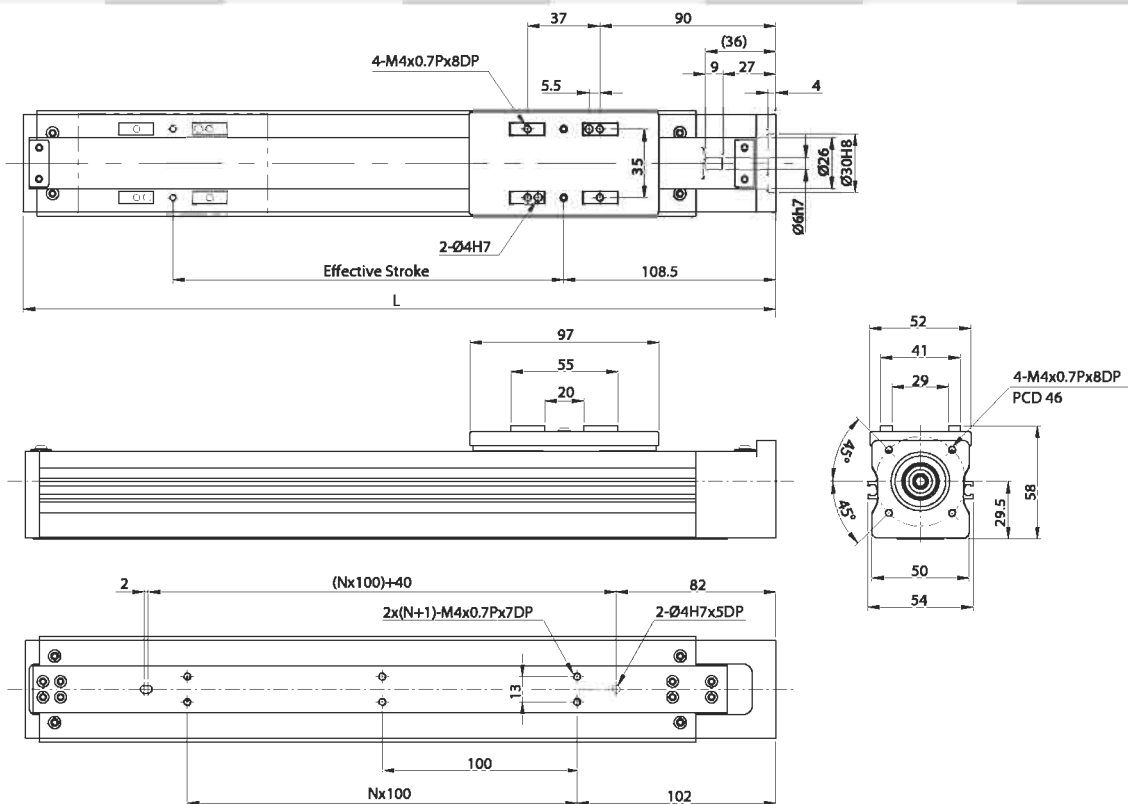
- Микроэлектроника
- Полупроводники
- Медицинское оборудование
- Проверка и тестирование оборудования



## 4.3 Серия KS

### 4.3.1 Модель KS05 (Одна каретка)

KS05	-04	-0400	-C	-M1	D	B	-S1	-5	-F1
Модель	Шаг	Эффектив. Ход	Класс Точности	Двигатель	Драйвер	Тормоз	Выключатель	Длина кабеля	Фланец Двигател.
	4 мм		C: Стандартн.	M0: Без двигателя M1: Mitsubishi Motor 50W P1: Panasonic Motor 50W	D: С драйвером None: Без драйвера	B: С тормозом Нет: Без тормоза	S1: Omron SX674 Нет: Без выключателя	5: 5м (Стандарт) 10: 10м Нет: Без кабеля	F1: Adaptor Panasonic Motor Нет: Mitsubishi Motor



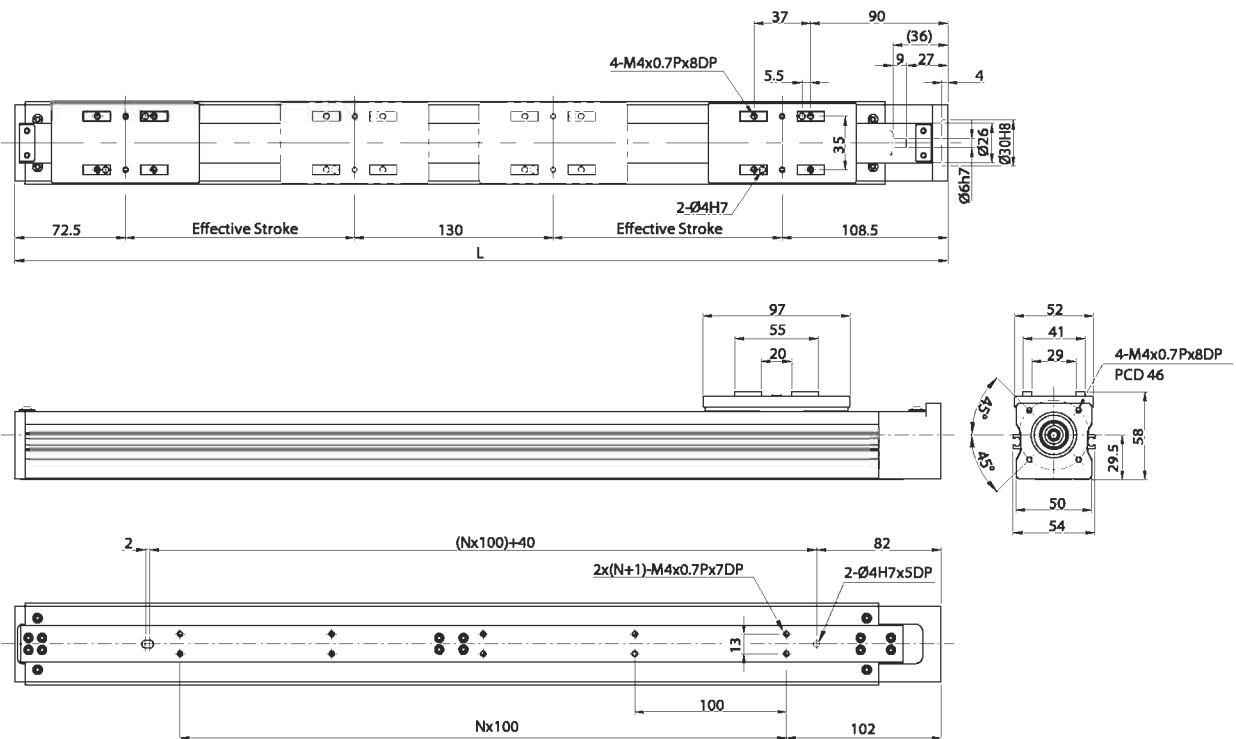
Эффективный ход (мм)	L	N	Вес (кг)	Выходная мощность двигателя АС	Вт	50
				ШВП / Направляющая		Ф12С7/ MGW 12H
100	285	1	1.4	Шаг	мм	4
200	385	2	1.7	Максимальная линейная скорость	мм/сек	210
300	485	3	2	Максимальные ОВМ	ОВМ	3150
400	585	4	2.3	Тяговое усилие	Н	223
				Повторяемость	мм	±0.02
				Эффективный ход	мм	100~400
Динамическая грузоподъемность **				Fyd	Н	85
				Fzd	Н	445
				Mxd	Н-м	5.4
				Myd	Н-м	3
				Mzd	Н-м	3
Предельная нагрузка***	$\frac{F_y}{F_{yd}} + \frac{F_z}{F_{zd}} + \frac{M_x}{M_{xd}} + \frac{M_y}{M_{yd}} + \frac{M_z}{M_{zd}} \leq 1$ Fy, Fz, Mx, My, Mz - рабочие нагрузки					

\*\* Грузоподъемность рассчитывается исходя из 10,000 км пробега.

\*\*\* При вертикальной установке или использовании в специальных условиях проконсультируйтесь у представителей HIWIN в вашем регионе

### 4.3.2 Модель KS05 (Две каретки)

KS05	-04	-0250	-C	-2	-M1	D	B	-S1	-5	-F1
Модель	Шаг	Эффектив. Ход	Класс Точности	Число кареток	Двигатель	Драйвер	Тормоз	Выключатель	Длина кабеля	Фланец Двигател.
	4 мм		C: Стандартн.	2: Две каретки None: Одна каретка	M0: Без двигателя M1: Mitsubishi Motor 50W P1: Panasonic Motor 50W	D: С драйвером Нет: Без драйвера	B: С тормозом Нет: Без тормоза	S1: Omron SX674 Нет: Без выключателя	5: 5м (Стандарт) 10: 10м Нет: Без кабеля	F1: Adaptor Panasonic Motor Нет: Mitsubishi Motor



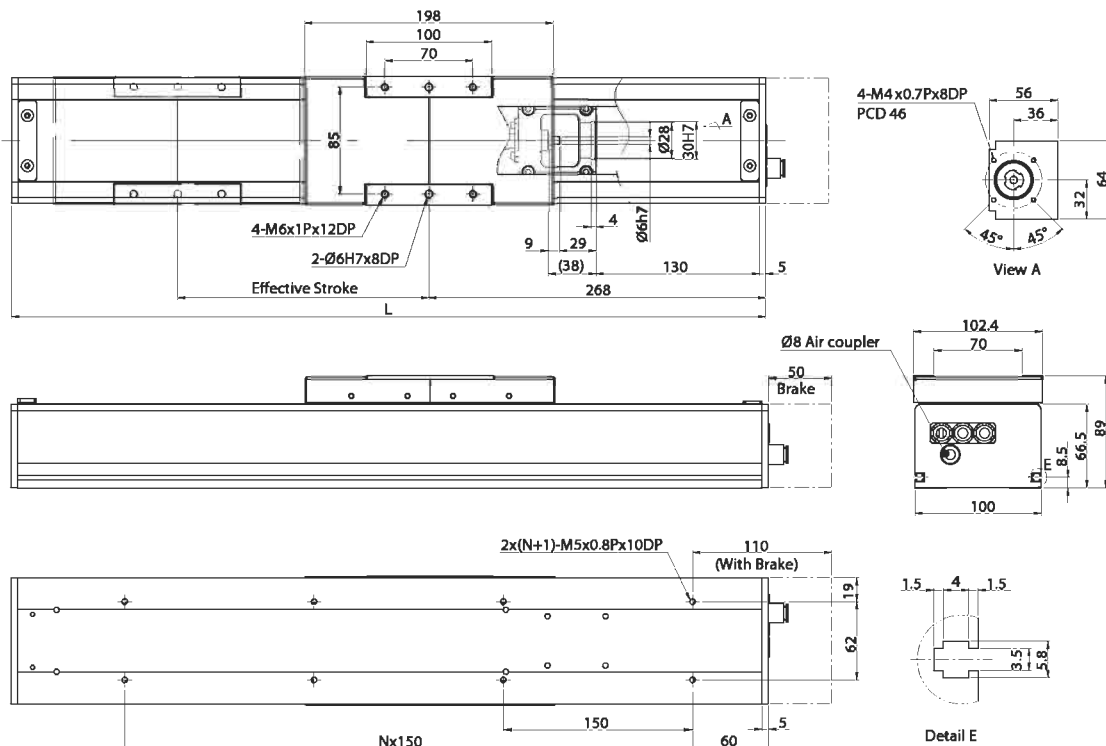
Эффективный ход (мм)	L	N	Вес (кг)	Выходная мощность двигателя АС	Вт	50
				ШВП / Направляющая		Φ12С7/ MGW 12Н
100	511	3	2.3	Шаг	мм	4
150	611	4	2.5	Максимальная линейная скорость	мм/сек	210
200	711	5	2.8	Максимальные ОБМ	ОБМ	3150
250	811	6	3	Тяговое усилие	Н	223
				Повторяемость	мм	±0.02
				Эффективный ход	мм	100~250
Динамическая грузоподъемность **		F <sub>yd</sub>	Н	85		
		F <sub>zd</sub>	Н	445		
		M <sub>xd</sub>	Н-м	5.4		
		M <sub>yd</sub>	Н-м	3		
		M <sub>zd</sub>	Н-м	3		
Предельная нагрузка***	$\frac{F_y}{F_{yd}} + \frac{F_z}{F_{zd}} + \frac{M_x}{M_{xd}} + \frac{M_y}{M_{yd}} + \frac{M_z}{M_{zd}} \leq 1$ F <sub>y</sub> , F <sub>z</sub> , M <sub>x</sub> , M <sub>y</sub> , M <sub>z</sub> - рабочие нагрузки					

\*\* Грузоподъемность рассчитывается исходя из 10,000 км пробега.

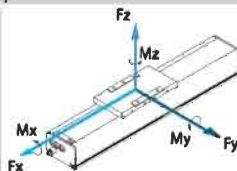
\*\*\* При вертикальной установке или использовании в специальных условиях проконсультируйтесь у представителей HIWIN в вашем регионе

## 4.3.3 Модель KS10

KS10	-10	-0800	-C	-M2	D	B	-S1	-5
Модель	Шаг	Эффектив. Ход	Класс Точности	Двигатель	Драйвер	Тормоз	Выключатель	Длина кабеля
	10 мм 20 мм		P: Прецизион. C: Стандартн.	M0: Без двигателя M1: Mitsubishi Motor 100W P1: Panasonic Motor 100W	D: С драйвером Нет: Без драйвера	B: С тормозом Нет: Без тормоза	S1: Omron SX674 Нет: Без выключателя	5: 5м (Стандарт) 10: 10м Нет: Без кабеля



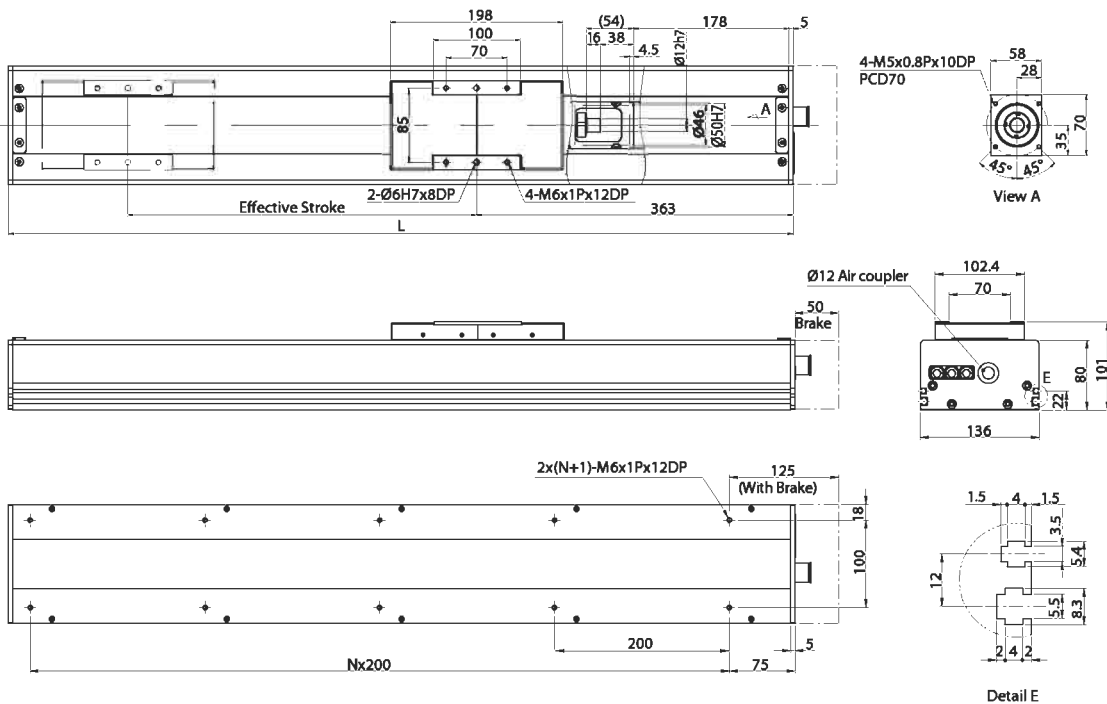
Эффективный ход (мм)	L	N	Вес (кг)	Выходная мощность двигателя АС ШВП / Направляющая	Вт	100
200	600	3	9.1	Шаг	мм	10 20
300	700	4	9.8	Максимальная линейная скорость*	мм/сек	525 1050
400	800	4	10.5	Максимальные ОВМ	ОВМ	3150 3150
500	900	5	11.2	Тяговое усилие	Н	178 89
600	1000	6	11.9	Повторяемость	мм	±0.02
700	1100	6	12.6	Эффективный ход	мм	200~800
800	1200	7	13.3			
			Динамическая грузоподъемность**		F <sub>yd</sub>	Н 175
					F <sub>zd</sub>	Н 778
					M <sub>xd</sub>	Н-м 16.8
					M <sub>yd</sub>	Н-м 6.9
					M <sub>zd</sub>	Н-м 6.9
			Предельная нагрузка***		$\frac{F_y}{F_{yd}} + \frac{F_z}{F_{zd}} + \frac{M_x}{M_{xd}} + \frac{M_y}{M_{yd}} + \frac{M_z}{M_{zd}} \leq 1$ F <sub>y</sub> , F <sub>z</sub> , M <sub>x</sub> , M <sub>y</sub> , M <sub>z</sub> - рабочие нагрузки	



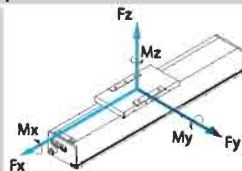
- \* При превышении эффективного хода в 700 мм могут возникать вибрации. Максимальная скорость должна сокращаться на 15% при увеличении хода на 100 мм
- \*\* Грузоподъемность рассчитывается исходя из 10,000 км пробега.
- \*\*\* При вертикальной установке или использовании в специальных условиях проконсультируйтесь у представителей HIWIN в вашем регионе

### 4.3.4 Модель KS14

KS14	-20	-1100	-C	-M3	D	B	-S1	-5
Модель	Шаг	Эффектив. Ход	Класс Точности	Двигатель	Драйвер	Тормоз	Выключатель	Длина кабеля
	10 мм 20 мм		P: Прецизион. C: Стандартн.	M0: Без двигателя M1: Mitsubishi Motor 200W P1: Panasonic Motor 200W	D: С драйвером Нет: Без драйвера	B: С тормозом Нет: Без тормоза	S1: Omron SX674 Нет: Без выключателя	5: 5м (Стандарт) 10: 10м Нет: Без кабеля



Эффективный ход (мм)	L	N	Вес (кг)	Выходная мощность двигателя АС ШВП / Направляющая	Вт	200
200	700	3	13.5	Шаг	мм	10 20
300	800	3	14.7	Максимальная линейная скорость*	мм/сек	525 1050
400	900	4	15.9	Максимальные ОВМ	ОВМ	3150 3150
500	1000	4	17.1	Тяговое усилие	Н	357 178
600	1100	5	18.3	Повторяемость	мм	±0.02
700	1200	5	19.5	Эффективный ход	мм	200-1100
800	1300	6	20.7	Динамическая грузоподъемность**	F <sub>yd</sub>	Н 1709
900	1400	6	21.9		F <sub>zd</sub>	Н 3892
1000	1500	7	23.2		M <sub>xd</sub>	Н-м 171.2
1100	1600	7	24.4		M <sub>yd</sub>	Н-м 132.3
					M <sub>zd</sub>	Н-м 132.3
				Предельная нагрузка***	$\frac{F_y}{F_{yd}} + \frac{F_z}{F_{zd}} + \frac{M_x}{M_{xd}} + \frac{M_y}{M_{yd}} + \frac{M_z}{M_{zd}} \leq 1$ F <sub>y</sub> , F <sub>z</sub> , M <sub>x</sub> , M <sub>y</sub> , M <sub>z</sub> - рабочие нагрузки	

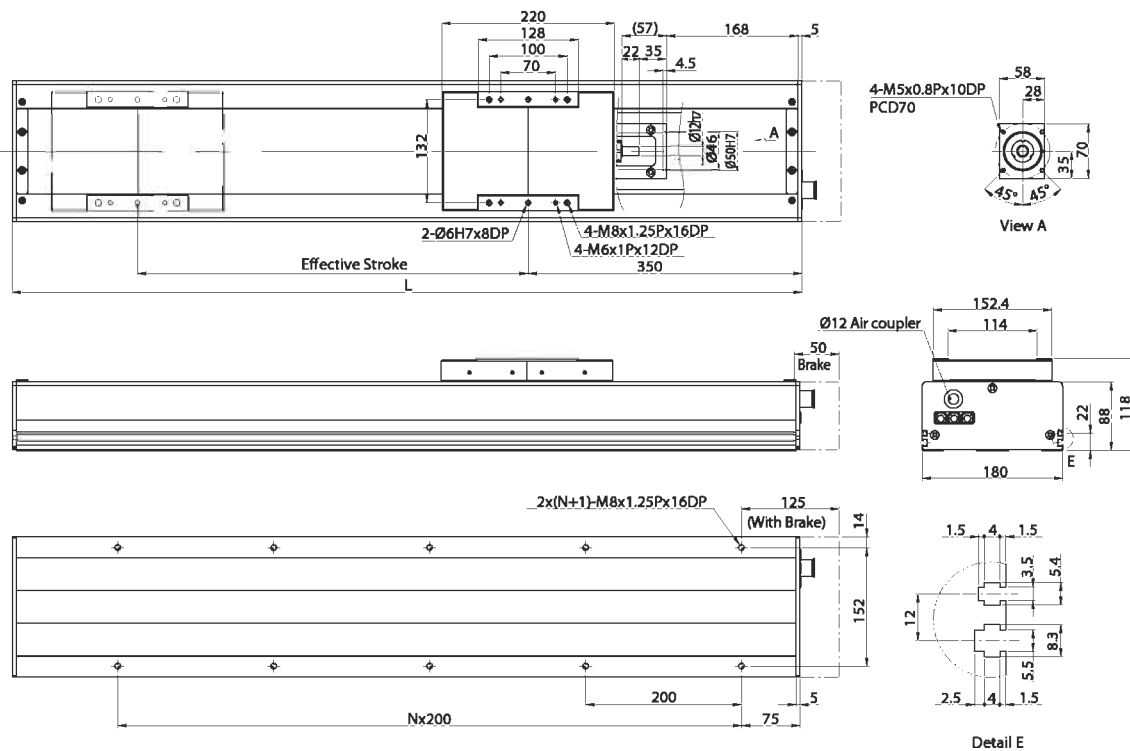


\* При превышении эффективного хода в 700 мм могут возникать вибрации. Максимальная скорость должна сокращаться на 15% при увеличении хода на 100 мм  
 \*\* Грузоподъемность рассчитывается исходя из 10,000 км пробега.  
 \*\*\* При вертикальной установке или использовании в специальных условиях проконсультируйтесь у представителей HIWIN в вашем регионе

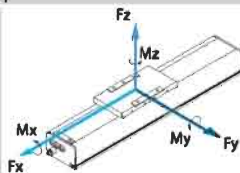


## 4.3.5 Модель KS18

KS18	-20	-1200	-C	-M4	D	B	-S1	-5
Модель	Шаг	Эффектив. Ход	Класс Точности	Двигатель	Драйвер	Тормоз	Выключатель	Длина кабеля
	10 мм 20 мм		P: Прецизион. C: Стандартн.	M0: Без двигателя M1: Mitsubishi Motor 400W P1: Panasonic Motor 400W	D: С драйвером Нет: Без драйвера	B: С тормозом Нет: Без тормоза	S1: Omron SX674 Нет: Без выключателя	5: 5м (Стандарт) 10: 10м Нет: Без кабеля



Эффективный ход (мм)	L	N	Вес (кг)	Выходная мощность двигателя АС	
				Вт	400
				ШВП / Направляющая	
				20C7/ HGH15CA	
200	710	3	16.5	Шаг	мм 10 20
300	810	3	18.1	Максимальная линейная скорость*	мм/сек 400 800
400	910	4	19.7	Максимальные ОВМ	ОВМ 2400 2400
500	1010	4	21.3	Тяговое усилие	Н 936 468
600	1110	5	22.9	Повторяемость	мм ±0.02
700	1210	5	24.4	Эффективный ход	мм 200~1200
800	1310	6	26	Динамическая грузоподъемность**	F <sub>yd</sub> Н 1647
900	1410	6	27.6		F <sub>zd</sub> Н 3892
1000	1510	7	29.2		M <sub>xd</sub> Н-м 227.7
1100	1610	7	30.8		M <sub>yd</sub> Н-м 132.3
1200	1710	8	32.3		M <sub>zd</sub> Н-м 132.3
				Предельная нагрузка***	$\frac{F_y}{F_{yd}} + \frac{F_z}{F_{zd}} + \frac{M_x}{M_{xd}} + \frac{M_y}{M_{yd}} + \frac{M_z}{M_{zd}} \leq 1$ F <sub>y</sub> , F <sub>z</sub> , M <sub>x</sub> , M <sub>y</sub> , M <sub>z</sub> - рабочие нагрузки



- \* При превышении эффективного хода в 700 мм могут возникать вибрации. Максимальная скорость должна сокращаться на 15% при увеличении хода на 100 мм
- \*\* Грузоподъемность рассчитывается исходя из 10,000 км пробега.
- \*\*\* При вертикальной установке или использовании в специальных условиях проконсультируйтесь у представителей HIWIN в вашем регионе